# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

BEST AVAILABLE CORYI)Publication number:

10-013262

(43)Date of publication of application: 16.01.1998

(51)Int.Cl.

H04B 1/10

H01Q 3/26

(21)Application number: 08-158021

(71)Applicant: N T T IDO TSUSHINMO KK

(22)Date of filing:

19.06.1996

(72)Inventor: FUKAWA KAZUHIKO

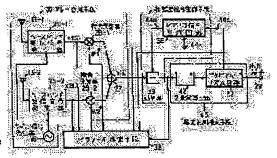
SUZUKI HIROSHI

## (54) ADAPTIVE ARRAY RECEIVER

## (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To eliminate number of interfered waves equal to or more than the number of antennas.

SOLUTION: Reception signals from two antennas are subject to quasi-synchronization detection, and detection outputs x1, x2 and weighted coefficients w1, w2 are added through complex multiplication to obtain a synthesis signal (y), and a replica signalgenerating circuit 36 conducts convolution multiplication between a transmission line impulse response estimate value of a desired wave and each interference wave from a parameter estimate means 38 and each complex symbol object of a desired wave and each interference wave from a Viterbi algorithm circuit 37. A difference (e) is taken (39) between the signal (y) and the sum of convolution multiplication results (estimated synthesis signal) and the square of the difference (e) is given to the circuit 37, where the signal is discriminated by maximum likelihood series



estimate, and the means 38 estimate the weighted coefficient and the transmission line impulse response estimate value under the binding condition of the weighted coefficient, based on the signals x1, x2, e and the complex symbol object.

#### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

02.11.1999

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office

# (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平10-13262

(43)公開日 平成10年(1998) 1月16日

(51) Int.Cl. 6		識別記号	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所
H04B	1/10			H04B	1/10	L	
H01Q	3/26			H01Q	3/26	С	

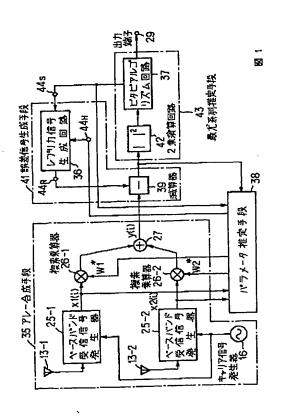
		審查請求	未請求 請求項の数5 OL (全 8 頁)		
(21)出願番号	特顯平8-158021	(71) 出顧人	392026693 エヌ・ティ・ティ移動通信網株式会社		
(22)出顧日	平成8年(1996)6月19日	(72)発明者	東京都港区虎ノ門二丁目10番1号 府川 和彦 東京都港区虎ノ門二丁目10番1号 エヌ・ ティ・ティ移動通信網株式会社内		
		(72)発明者	鈴木 博 東京都港区虎ノ門二丁目10番1号 エヌ・ ティ・ティ移動通信網株式会社内		
		(74)代理人	弁理士 草野 卓 (外1名)		

## (54) 【発明の名称】 アダプティブ・アレー受信機

# (57)【要約】

【課題】 アンテナの数と同数以上の干渉波も除去する。

【解決手段】 2本のアンテナの受信信号を準同期検波し、その各検波出力x1, x2と重み付け係数w1, w2を複素乗算して加算して合成信号yとし、パラメータ推定手段38よりの希望波、各干渉波の伝送路インパルスレスポンス推定値と、ピタピアルゴリズム回路37よりの希望波、各干渉波の各複素シンボル候補との畳み込み乗算をレプリカ信号生成回路36で行い、これら畳み込み乗算の和(推定合成信号)とyとの差eをとり(39)、その2乗値を回路37は入力として最尤系列推定により信号判定を行い、x1, x2, e, 上記複素シンボル候補とを用いて手段38において重み付け係数の拘束条件下で誤差を最小とするように上記重み付け係数、上記伝送路インパルスレスポンス推定値を推定する。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数のアンテナで受信した複数の受信信号を重み付け係数で線形合成して合成信号を生成するアレー合成手段と、

複素シンボル候補と伝送路推定値を用いて上記合成信号 の推定信号を生成し、上記合成信号と上記推定信号との 差分を誤差信号として出力する誤差信号生成手段と、

上記誤差信号を尤度情報として最尤系列推定により信号 判定を行い、希望波の判定信号と上記複素シンボル候補 を出力する最尤系列推定手段と、

上記複数の受信信号と上記複素シンボル候補と上記誤差信号とを入力として、上記重み付け係数の拘束条件下で上記誤差信号の平均電力を最小にするアルゴリズムで求めた上記重み付け係数と上記伝送路推定値を出力するパラメータ推定手段と、

を具備するアダプティブ・アレー受信機。

【請求項2】 上記アレー合成手段は、上記各受信信号と上記重み付け係数との畳み込み演算を行い、これら畳み込みの演算結果を足し合わせて上記合成信号を生成する手段であることを特徴とする請求項1記載のアダプティブ・アレー受信機。

【請求項3】 上記誤差信号生成手段における上記推定信号は、上記複素シンボル候補と上記伝送路推定値との 畳み込み演算により生成する手段であることを特徴とす る請求項1又は2記載のアダプティブ・アレー受信機。

【請求項4】 上記最尤系列推定手段が出力する上記複素シンボル候補は、希望波の複素シンボル候補とN波

(但し、Nは自然数)の干渉波の複素シンボル候補で構成されていることを特徴とする請求項1又は2記載のアダプティブ・アレー受信機。

【請求項5】 上記パラメータ推定手段における上記拘束条件は、上記複数の受信信号と希望波信号の複素シンボルとの相関値で規定されることを特徴とする請求項1 又は2記載のアダプティブ・アレー受信機。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、例えばディジタル移動通信に適用され、ディジタル無線通信において干渉波による劣化を抑圧するアダプティブ・アレー受信機に関するものである。

#### [0002]

【従来の技術】ディジタル移動通信においては、周波数の有効利用を図るため同一周波数を利用するゾーン(地域)を離して繰り返して設けており、同一チャネル干渉対策が重要な課題の一つである。アダプティブ・アレーはその有望な技術の一つであり、従来のアダプティブ・アレーの構成を図5に示す(鷹尾和明, "アダプティブアンテナの理論体系",電子情報通信学会論文誌B-II,vol.75J-B-II,No.11,pp.713-720,1992年11月)。ここでは、希望波も干渉波も図6に示すようなバースト構

成で送信され、既知のトレーニング信号11にデータ信号12が続くものとする。また、アレーアンテナの数は 簡単のため2とする。

【0003】まず、アンテナ13-1から受信した受信波 は、低雑音アンプ (増幅器) 14-1で増幅された後にハイ ブリッド15-1で2つに分岐される。その1つの信号は、 キャリア信号発生器16が出力するキャリア信号を乗算 器17-1で乗算された後に、ローパスフィルタ18-1へ入力 され、更にサンプラ19-1でサンプリング周期Ts ごとに サンプリングされる。ハイブリッド15-1で分岐された他 方の信号は、移相器21で90度位相回転したキャリア 信号を乗算器22-1で乗算され、ローパスフィルタ23-1へ 入力された後に、サンプラ24-1でサンプリングされる。 この操作は準同期検波であり、ローパスフィルタ18-1、 23-1の各出力は準同期検波信号の同相成分及び直交成分 に相当し、ここで2つを合わせて時刻iTs (i は整数) の受信信号x1(i)とする。低雑音アンプ14-1、ハイブリ ッド15-1、乗算器17-1及び22-1、移相器21, ローパス フィルタ18-1及び23-1、サンプラ19-1及び24-1はベース バンド受信信号発生器25-1を構成する。アンテナ13-2か ら受信した受信波は同様の構成のベースバンド受信信号 発生器25-2で準同期検波され、時刻iTs の受信信号x2 (i) が出力される。以下の記述では、信号は全て同相成 分及び直交成分を有し、同相成分を実部に直交成分を虚 部に表示する複素表示を用いて信号を表すことにする。 また特に断らないかぎり、サンプラ19-1及び24-1のサン プリング周期Tsは変調のシンボル周期Tとする。

【0004】受信信号x1(i) 及びx2(i) は、複素乗算器 26-1及び26-2で重み付け係数w1及びw2をそれぞれ乗算さ れた後に加算器27で合成され、合成信号y(i)が生成さ れる。ここで、受信信号x1(i) 及びx2(i) には希望波の 外に干渉波信号成分が含まれており、これら干渉波信号 成分が互いに打ち消しあうように重み付け係数w1, w2を 制御すれば、干渉信号成分を除去することができる。干 渉除去された合成信号は判定器28に入力される。判定 器28は硬判定により信号判定を行い、判定信号を出力 端子29へと出力する。減算器31は、受信バースト波 中のトレーニング信号11の区間では、トレーニング信 号メモリ32が出力する既知の希望波のトレーニング信 号と、加算器27からの合成信号y(i)との差分を誤差信 号e(i)として出力し、データ信号12の区間では判定器 2 8 の判定信号と合成信号y(i)との差分を誤差信号e(i) として出力する。ここでトレーニング信号11を用いる のは、重み付け係数w1、w2の初期推定の収束を速めるた めである。係数制御手段33は、受信信号x1(i)及びx2 (i) 、誤差信号e(i)を入力として、誤差信号e(i)の絶対 値の2乗平均が最小となるように重み付け係数w1、w2を 推定し出力する。

#### [0005]

【発明が解決しようとする課題】このアダプティブ・ア

レー構成において除去できる干渉波の数は、アレーアンテナの数をM (Mは2以上の整数)とすると、M-1波までである。重み付け係数の数はMであるが、全重み付け係数を定数倍しても合成信号のCIR (キャリアと干渉波の比)は変わらないので、重み付け係数の相対的な関係にしか自由度がなくその自由度がM-1だからである。干渉波の電力が高い場合、干渉波の数がM以上となると除去できない干渉波成分が残り、伝送特性が急激に劣化するという欠点がある。

【0006】この発明の課題は、除去できる干渉波の数をアレーアンテナの数以上にできるアダプティブ・アレー受信機を提供することにある。

#### [0007]

【課題を解決するための手段】この発明におけるアダプ ティブ・アレー受信機は、(1) 複数のアンテナ受信信号 を重み付け係数で線形合成することにより合成信号を生 成するアレー合成手段、(2) 複素シンボル候補と伝送路 推定値を用いて合成信号の推定信号を生成し、合成信号 と推定信号との差分を誤差信号として出力する誤差信号 生成手段、(3) 誤差信号を尤度判定情報として信号判定 を行い、希望波の判定信号と複素シンボル候補を出力す る最尤系列推定手段、(4) 受信信号と複素シンボル候補 と誤差信号とを入力として、重み付け係数の拘束条件下 で誤差信号の平均電力を最小にするよう重み付け係数と 伝送路推定値を制御するパラメータ推定手段から成る。 【0008】この基本構成における各手段は以下のよう に展開することができる。アレー合成手段は、単に重み 付け係数で受信信号を重み付け合成する構成だけでな く、各アンテナにおいて受信信号と重み付け係数との畳 み込み演算を行い、各アンテナの畳み込み演算結果を足 しあわせることにより合成信号を生成する構成も可能で ある。

【0009】誤差信号生成手段は複素シンボル候補と伝送路推定値との畳み込み演算により推定信号を生成する手段を含む。最尤系列推定手段は、最尤系列推定により希望波のみならず干渉波の信号判定を行い、希望波の判定信号と、複素シンボル候補として希望波と干渉波の複素シンボル候補を出力する構成も可能である。

【0010】パラメータ推定手段は、受信信号と希望波信号の複素シンボルとの相関値を求め、その値で拘束条件を規定する手段を含む。作用この発明における基本的な作用は次のようなものである。(1)アレー合成手段は、複数のアンテナの受信信号を重み付け係数で線形合成することにより干渉波をキャンセルし、合成信号を生成する。(2)誤差信号生成手段では、複素シンボル候補と伝送路推定値を用いて合成信号の推定信号を生成し、合成信号と推定信号との差分を誤差信号として出力する。(3)最尤系列推定手段では、誤差信号を尤度情報として信号判定を行い、希望波の判定信号と複素シンボル候補を出力する。(4)パラメータ推定手段は、受信信号

と複素シンボル候補と誤差信号とを入力として、重み付け係数の拘束条件下で誤差信号の平均電力を最小にするよう重み付け係数と伝送路推定値を制御する。

【0011】アレー合成手段は、単に重み付け係数で受信信号を重み付け合成するだけでなく、各アンテナにおいて受信信号と重み付け係数との畳み込み演算を行い、各アンテナの畳み込み演算結果を足しあわせることにより合成信号を生成することも可能である。誤差信号生成手段は、複素シンボル候補と伝送路推定値との畳み込み演算により推定信号を生成することも可能である。

【0012】最尤系列推定手段は、最尤系列推定により 希望波のみならず干渉波の信号判定を行い、希望波の判 定信号と、複素シンボル候補として希望波と干渉波の複 素シンボル候補を出力することも可能である。パラメー 夕推定手段は、受信信号と希望波信号の複素シンボルと の相関値を求め、拘束条件はこの相関値で規定する。

【0013】この発明は従来技術とは、以下の点が異なる。

- (1) 複数のアンテナからの受信信号を線形合成する重み付け係数は、受信信号と複素シンボル候補と誤差信号とを用いて、重み付け係数の拘束条件下で誤差信号の平均電力を最小にするアルゴリズムで求める。
- (2) 推定信号の生成に用いる伝送路推定値は、受信信号と複素シンポル候補と誤差信号とを用いて、重み付け係数の拘束条件下で誤差信号の平均電力を最小にするアルゴリズムで求める。
- (3) 信号判定は、合成信号と推定信号との差分である誤差信号を尤度情報として、最尤系列推定により行う。

#### [0014]

#### 【発明の実施の形態】

#### 実施例1

この発明の実施例1の構成を図1に示す。ここでは、アレーアンテナの数は簡単のため2とした。まず、アンテナ13-1から受信した受信波は、ベースバンド受信信号発生器25-1においてキャリア信号発生器16が出力するキャリア信号を用いて準同期検波され、受信信号x1(i)が出力される。同様に、アンテナ13-2から受信した受信波は、ベースバンド受信信号発生器25-2でキャリア信号発生器16が出力するキャリア信号を用いて準同期検波され、受信信号x2(i)が出力される。受信信号x1(i)及びx2(i)は、重み付け係数w1及びw2をそれぞれ複素乗算器26-1及び26-2で乗算された後に加算器27で合成され、合成信号y(i)が生成される。y(i)を式で表すと

$$y(i) = w1*x1(i)+w2*x2(i)$$
 (1) となる。ここで\*は複素共役を表す。

【0015】受信信号x1(i)及びx2(i)には希望波の外に干渉波信号成分が含まれており、これら干渉波信号成分が互いに打ち消しあうように重み付け係数w1,w2を制御すれば、干渉信号成分を除去することができる。なお、アンテナ13-1及び13-2、ベースバンド受信信号発生

器25-1及び25-2、キャリア信号発生器16、複素乗算器 26-1及び26-2、加算器 2 7はアレー合成手段 3 5 に相当 する。

【0016】レプリカ信号生成回路36は、ビタビアル ゴリズム回路37が出力する複素シンボル候補と、パラ メータ推定手段38が出力する伝送路推定値を用いて合 成信号の推定信号を生成する。減算器39は加算器27 からの合成信号とこの推定信号との差分を誤差信号とし て出力する。ここで、レプリカ信号生成回路36と減算 器39は誤差信号生成手段41に相当する。

【0017】2乗演算回路42は、減算器39からの誤 差信号の絶対値2乗に負の定数を乗算した値を尤度情 報、即ちブランチメトリックとしてビタビアルゴリズム 回路37に入力する。ビタビアルゴリズム回路37は複 素シンボル候補を出力し、最尤系列推定による信号判定 をピタピアルゴリズムを用いて行う。具体的には、複素 シンボル候補ごとにブランチメトリックの累積値として 対数尤度関数、即ちパスメトリックを計算し、パスメト リックを最大とする複素シンボル候補をピタビアルゴリ ズムにより求める。そして、選択された複素シンボル候 補に含まれる希望波の複素シンボルを判定信号として出 力端子29へと出力する。ここで、2乗演算回路42と ビタビアルゴリズム回路37は最尤系列推定手段43に 相当する。

【0018】パラメータ推定手段38は、受信信号x1 (i) 及びx2(i) とビタビアルゴリズム回路37からの複 素シンボル候補と減算器39からの誤差信号を入力とす る。これらの信号を用いて、重み付け係数の拘束条件下 で誤差信号の平均電力を最小にするアルゴリズムで重み

 $y_e(i) = \sum_{p=0}^{l} h_0(P) a_m(i-p) + \sum_{p=0}^{l} h_1(P) b_m(i-p)$ 

となる。ここで、  $a_m(i), b_m(i)$ はそれぞれ時刻iTにお ける希望波及び干渉波の複素シンボル候補、{h n(p)} ,  $\{h_1(p)\}$  は希望波及び干渉波のインパルスレ スポンス推定値である。なお、考慮する干渉波の数が2 以上の場合には、トランスパーサルフィルタの数を考慮 する干渉波の数+1にすればよく、干渉波を考慮しない ときにはトランスパーサルフィルタの数を1にすればよ い。また、最大遅延時間は1Tとしたので、図2Bのト ランスパーサルフィルタのタップ数は2としたが、最大 遅延時間がLT (Lは非負の整数) のときには、タップ 数を (L+1) とすればよい。

【0019】次に、上述のビタビアルゴリズム回路37 が用いるピタビアルゴリズムについて説明する。最尤系 列推定(Maximum Likelihood Sequence Estimation: ML SE)は全ての可能性のある複素シンボル系列候補に対し て尤度を計算し、その値が最も大きい複素シンボル系列 候補を信号判定値とする推定方法である。複素シンボル 系列が長くなると、可能性のある系列数は指数関数的に 増大する。そこで系列数を減らして演算量を抑えるアル ゴリズムとしてビタビアルゴリズムによる状態推定が知

付け係数と伝送路推定値を求めて出力する。レプリカ信 号生成回路36の構成例を図2Aに示す。以下では、考 慮する干渉波は1波で伝送路における遅延波の最大遅延 時間は1T (Tはシンポル周期)とする。入力端子44S からビタビアルゴリズム回路37が出力する複素シンボ ル候補が入力される。この複素シンボル候補は、希望波 と干渉波の各複素シンボル候補から構成されており、希 望波の複素シンボル候補はトランスバーサルフィルタ55 -1へ、干渉波の複素シンボル候補はトランスパーサルフ ィルタ55-2へ入力される。トランスパーサルフィルタ55 -1及び55-2は遅延素子の遅延時間がTであり、その構成 を図2Bに示す。端子44H からパラメータ推定手段38 よりの伝送路推定が入力するが、これは希望波と干渉波 の各インパルスレスポンス推定値であり、希望波のイン パルスレスポンス推定値はトランスパーサルフィルタ55 -1のタップ係数に、干渉波のインパルスレスポンス推定 値はトランスパーサルフィルタ55-2のタップ係数にそれ ぞれ設定される。トランスバーサルフィルタ55-1は、希 望波の複素シンボル候補と希望波のインパルスレスボン ス推定値との畳み込み演算を行い、トランスパーサルフ ィルタ55-2は、干渉波の複素シンポル候補と干渉波のイ ンパルスレスポンス推定値との畳み込み演算を行い、そ れぞれ畳み込み演算結果を出力する。従ってトランスバ ーサルフィルタ55-1、55-2の各出力信号はそれぞれ、希 望波の信号成分推定値、干渉波の信号成分推定値とな る。各トランスパーサルフィルタ55-1、55-2の出力の和 が合成信号の推定値ye(i)であり、出力端子44R から出 力される。この推定値ye(i)を式で表すと

#### (2)

られている。ビタビアルゴリズムによる状態推定につい て、考慮する干渉波が1波で変調方式がBPSK変調を例に 具体的に述べる。BPSKであるから希望波、干渉波のシン ボルが各2つの値をとるため、合わせて4通りの値をと り得る。まず、状態について説明する。伝送路における 遅延波の最大遅延時間がLTのとき、 $\{a_n(p), b_n(p)\}$ |k-L+1≤p/≤k] を状態と呼ぶ。この場合、状態数は  $2^{2L}$ となり、複素シンボル系列はこの状態の系列として 記述することができる。図2CにL=1の状態遷移図、 トレリス図を示す。時点kにおけるs番目の状態をσs (k)とする。ここでは、0≦s≦3であり、時点がkか らk+1に進むとき状態が遷移する。状態遷移は、希望 波及び干渉波の複素シンボル {a(k+1),b(k+1)} に対す る複素シンボル候補 {a<sub>m</sub>(k+1), b<sub>m</sub>(k+1)} の値に依存 するので、1つの状態から4通りの遷移が起きる。同図 が示すように、1つの状態から4つの状態へと分岐し、 また、4つの状態から1つの状態にマージする、遷移先 でマージする4つの遷移から1つの遷移を選択するため にσs'(k)からσs(k+1)への遷移に対応した遷移メトリ ック $J_{k+1}[\sigma s(k+1), \sigma s'(k)]$ を用いる。

【0020】状態σs'(k) からσs(k+1)への遷移におけ るメトリックは、遷移ごとのブランチメトリックBR[σs

#### $J_{k+1}[\sigma_{S}(k+1), \sigma_{S}'(k)] = J_{k}[\sigma_{S}'(k)] + BR[\sigma_{S}(k+1), \sigma_{S}'(k)]$ (3)

で算出される。Jg[σs'(k)]は時点kにおけるパスメト リックであり、尤度に対応している。状態遷移 $\sigma$ s'(k) → σs(k+1)における複素シンボル系列候補は {a<sub>m</sub>(k+1), bm(k+1)} で表される。ピタピアルゴリズムではマージ する4つの遷移に対応した $J_{k+1}[\sigma_S(k+1), \sigma_S'(k)]$ を比 較して最も大きい遷移を選択し、その選択された遷移の **メトリックを時点k+1におけるパスメトリックJ**  $_{k+1}[\sigma_{S}(k+1)]$ にする。そして、選択された遷移にリン クする状態の時系列、パスのみが最尤系列候補として残 される。以後この操作を繰り返すと、状態の数だけパス が生き残る。このパスは生き残りパスと呼ばれている。 なお、メモリの制約上、状態の時系列は過去(D-L+ 1) Tまでしか記憶せず、過去 (D-L+1) Tの時点 で生き残りパスがマージしないなら現時点で最大尤度、 即ちパスメトリック最大のパスに基づいて信号判定を行 う。このとき判定される信号は、現時点からDT遅延し たものであり、このDTを判定遅延時間という(G.Unger boeck,"Adaptive maximum likelihood receiver for ca

$$T = \{(1-\lambda^{NT})/(1-\lambda)\}^{-1} \sum_{i=1}^{NT} \lambda^{NT-i} X(i) a^{*}(i)$$
 (6)  
 
$$X^{H}(i) = [x1^{*}(i)x2^{*}(i)]$$
 (7)

として求める。ここで、入は忘却係数と呼ばれる1未満 の正数であり、NTはトレーニング信号長である。な お、式(6) の右辺は、トレーニング信号区間におけるX (i) と希望波の複素シンボルa(i)との相互関係ベクトル

> $e_m(i) = w1*x1(i) + w2*x2(i) - \Sigma^1_{p=0}h_0(p)a_m(i-p)$ (8)  $-\Sigma^{1}_{P=0}h_{1}(p)b_{m}(i-p)$

となる。この誤差信号em(i)を、6次元拡張受信信号べ クトルX ext(i)と6次元拡張重み付け係数ベクトルW

$$e_{m}(i) = W H_{ext} X ext(i)$$

となる。ただし、Xext(i)とWextは

$$X H_{ext} = [x1*(i)x2*(i)a_m*(i)a_m*(i-1)b_m*(i)b_m*(i-1)]$$
 (10)

$$W_{\text{ext}} = [w1*w2*h_0(0)h_0(1)h_1(0)h_1(1)]$$
 (11)

である。式(4) の拘束条件は

 $W H_{ext} T ext = 1(const)$ 

と表すことができる。ただし、Text は6次元拡張ステ  $T H_{ext} = [T H_{0000}]$ 

である。ここで、式(4) の拘束条件下で誤差信号  $e_n(i)$ の平均2乗を最小にする重み付け係数及び伝送路推定値 を求めることは、式(13)の拘束条件下で式(9)の誤差信 号em(i)の平均2乗を最小にするWext を求めることと 等価になる。このWextを求めるアルゴリズムとして、 Frost によるLMS に準じた方法が知られている(Forst, O.L.,"An algorithm for linearly constrained adapti ve array processing", Proc. IEEE, vol. 60, No. 8, PP. 926-935, August 1972) .

【0024】この実施例では、アレー合成手段35にお ける受信信号の線形合成だけで干渉キャンセルするだけ (k+1), σs'(k)]を用いて

rrier-modulated data-transmission systems," IEEE Tr ans.Commun, vol.COM-22, pp.624-636, 1974)。ただし、D

≧Lである。

【0021】最後に、パラメータ推定手段38のアルゴ リズムについて以下説明する。まず、重み付け係数の拘 東条件について説明する。この拘束条件は、合成信号y (i)に含まれる希望波信号成分の電力を一定に保つ作用 があり、

$$W HT = 1(const)$$
 (4)

と表される。ここで、T はステアリング・ベクトルと呼 ばれる2次元ペクトルであり、W は重み付け係数w1及び w2を要素に持つ2次元重み付け係数ベクトルであり、

$$W^{H} = [w1*w2*] \tag{5}$$

と定める。なお、Hは、複素共役転置である。

【0022】ステアリング・ベクトルT は以下のように して求める。受信信号x1(i) 及びx2(i)を要素に持つ2 次元受信信号ベクトルX (i)と、希望波の複素シンボルa (i)から

【0023】誤差信号em(i)はy(i)-ye(i)であるか ら、式(1) 及び式(2) を用いて

ext で表すと

である。

(9)

(11)

アリング・ベクトルであり、

(13)

(12)

でなく、誤差信号生成手段41において干渉波信号成分 を推定して差し引くことで等価的に干渉キャンセルを行 う。従って、干渉波の数が2でも、アレー合成手段35 で残留する1つの干渉波成分は誤差信号生成手段41で 推定して差し引くことができる。即ち、干渉波の数がア レーアンテナの数以上となっても干渉キャンセルするこ とができ、伝送特性が急激に劣化するという欠点を克服 できる。

【0025】<u>実施例2</u>

この発明の他の実施例の構成を図3に示す(請求項 2)。図1に示した実施例ではサンプリング周期は変調 のシンボル周期Tであり、サンプリングタイミングのタ イミングジッタにより伝送特性が劣化するという問題が ある。この問題は、サンプリング周期をT以下にする分 数間隔サンプリングを行うことにより解決できる。この 実施例はこの分数間隔サンプリングを採用し、図1に示 した実施例の複素乗算器26-1, 26-2をトランスパーサル フィルタ61-1、61-2で置き換えただけである。なお、べ ースバンド受信信号発生器25-1,25-2 におけるサンプラ のサンプリング周期は変調のシンボル周期T以下、例え ばT/2にする。これに伴い、受信信号を入力とするトラ ンスパーサルフィルタ61-1,61-2はそれぞれ図4に示す ように遅延素子の遅延時間がT/2となる。このトランス バーサルフィルタ61-1,61-2は、各アンテナ13-1,13-2 の受信信号と重み付け係数との畳み込み演算をそれぞれ 行う。そして、各アンテナの畳み込み演算結果を足しあ わせることにより合成信号y(i)を生成する。なお、上述 において各構成部分はディジタル信号処理ユニット(DS P) などにより処理され、必ずしも個々のハードウエア として設けられるものでない。

#### [0026]

【発明の効果】以上説明したようにこの発明では、アレ

ーアンテナの数以上に干渉波が到来する場合でも良好に動作するアダプティブ・アレー受信機を実現できる。また、分数間隔サンプリングを採用し、受信信号と重み付け係数との畳み込み演算を行うことにより、サンプリングタイミングのタイミングジッタによる劣化を克服できる。同一キャリヤ周波数を多数のユーザーが共用する無線システムに利用すると効果的である。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の実施例の機能構成例を示すブロック図。

【図2】Aは図1中のレブリカ信号生成回路36の具体例を示すブロック図、Bはそのトランスパーサルフィルタを示すブロック図、Cはピタビアルゴリズムの状態遷移を示す図である。

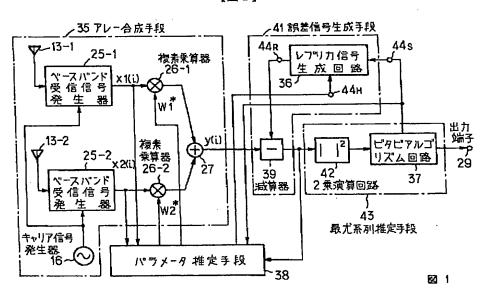
【図3】この発明の他の実施例の機能構成例を示すブロック図。

【図4】図3中のトランスパーサルフィルタの構成を示す図。

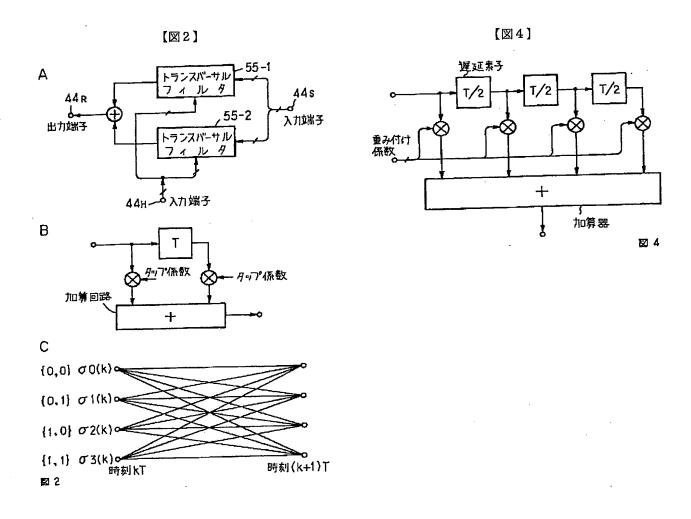
【図5】従来のアダプティブ・アレー受信機の構成を示すブロック図。

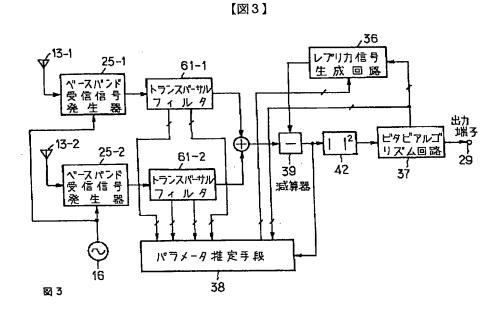
【図6】バースト信号の構成を示す図。

### [図1]

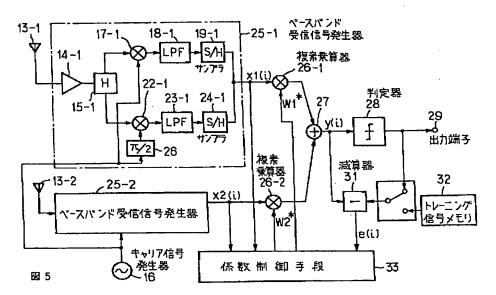


【図6】 11 12 (トレーニング データ信号





【図5】



# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.